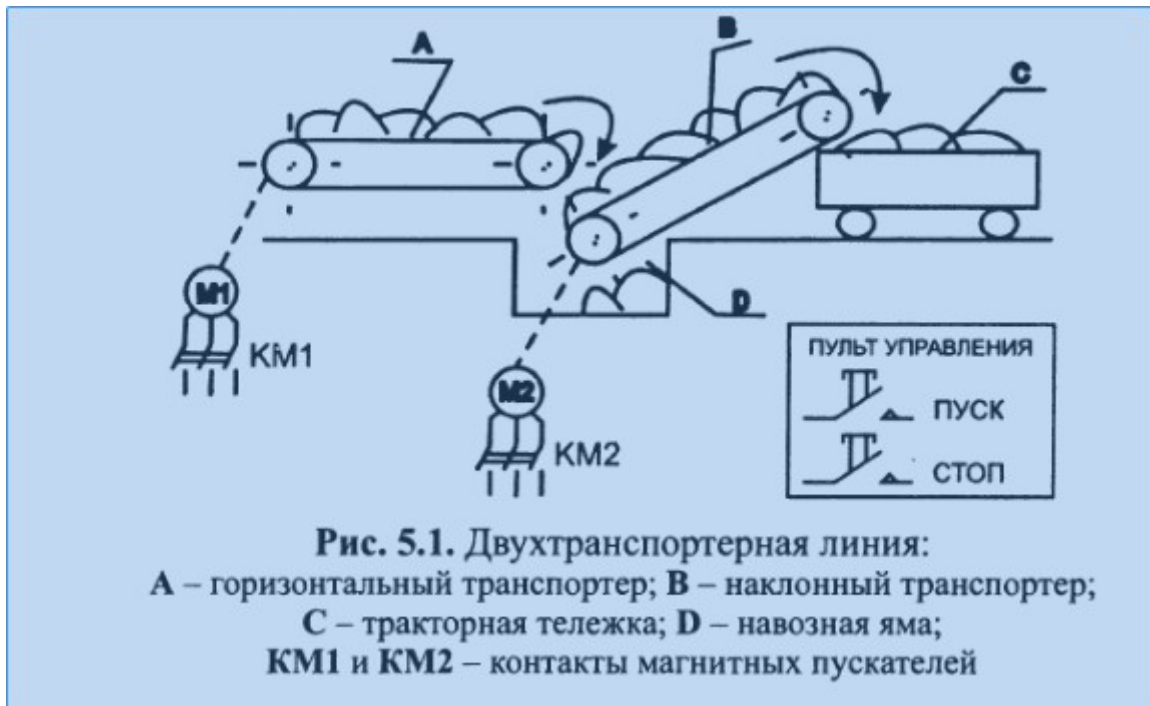


Задача 1

Необходимо создать систему управления электроприводами горизонтального «А» и наклонного «В» транспортеров для уборки навоза в животноводческом помещении. Необходимо иметь на пульте управления две кнопки: «Пуск» и «Стоп», работающие без фиксации. Для привода транспортеров имеются два исполнительных механизма: электродвигатели М1 и М2.



При пуске линии первым должен включаться М2 и через 10 с (по совету технолога) двигатель М1. При нормальном режиме работы наклонный транспортер должен работать 10 минут, но первым за 20 с до остановки М2 должен остановиться М1. Оператор может досрочно остановить работу нажав кнопку «Стоп». Порядок выключения двигателей будет такой же.

При одновременном нажатии кнопок «Пуск» и «Стоп» происходит аварийная остановка двигателей. При этом повторный пуск возможен только через 10 минут.

Модернизации:

- 1) Поставить датчики тепловой защиты двигателей

2) Для аварийной остановки двигателей сделать отдельную кнопку «Авария»

3) Снабдить систему звуковым сигналом при пуске двигателей, для предупреждения персонала.